ESCOLA ESTADUAL PARQUE DOS SERVIDORES

KAYKE FRANÇA

OCTAVIO MOYA

LUIZ GUSTAVO PINTO DA SILVA

PLANO DE PESQUISA

DOGÃO ON TIME

PAULÍNIA-SP

2022

KAYKE FRANÇA

OCTAVIO MOYA

LUIZ GUSTAVO PINTO DA SILVA

DOGÃO ON TIME

NATUREZA DO TRABALHO: ENGENHARIA

OBJETIVO: Despejar ração em horários programados, certas quantidades de ração, mantendo assim a alimentação do pet balanciada.

ORIENTADOR: CLAUDIO

COORIENTADOR: LUCAS

PAULÍNIA-SP

2022

SUMÁRIO

1. INTRODUÇÃO
2. MATERIAIS E MÉTODO
3. CRONOGRAMA
4. REFERÊNCIAS

2

3

4

5

1 INTRODUÇÃO

* 1. Justificativa

Diminuir a obesidade dos pets, e facilitar a vida do dono.

* 1. Problema

Mal dosagem de ração dos pets, ausência do dono o animal não ira ficar com fome.

* 1. Objetivo

Evitar o desperdício de ração e regular a alimentação do Pet.

1. MATERIAIS E MÉTODO

No projeto iremos construir um alimentador automático de comida de Pets, utilizando placa de Arduino, motores, sistemas para fazer a dosagem da ração e sistema para horário da alimentação do animal.

* 1. Materiais

Placa de Arduino;

ProtoBoard;

Resistores;

Motor Serve;

Fios Jumper;

Display LCD 16x2;

Madeira;

Bacia;

* 1. Método

Realizaremos o método de engenharia.

As atividades desse projeto serão realizadas em x etapas:

Levantamento bibliográfico;

Estudos sobre funcionamentos de certos componentes;

Elaboração do protótipo;

Testes finais

3. Cronograma